

# MiR100



El MiR100 es un robot móvil seguro y rentable que automatiza rápidamente sus operaciones internas de transporte y logística. El robot optimiza los flujos de trabajo, liberando personal de forma que usted pueda aumentar la productividad y reducir costes.

## Uso concebido

### Robot Móvil Autónomo (AMR)

Para pequeñas tareas de transporte dentro de la industria, la logística y los centros de salud

## Dimensiones

Longitud	890 mm
Anchura	580 mm
Altura	352 mm
Altura sobre el suelo	50 mm

**Peso (sin carga)** 70 kg

## Color

**RAL 9010** Blanco Puro

## Capacidad de carga

**Capacidad de carga del robot** 100 kg (inclinación máxima del 5 %)

**Capacidad de remolque** 300 kg (véanse las especificaciones del MiRHook 100)

## Velocidad y rendimiento

**Autonomía** 10 horas o 20 km

**Velocidad máxima** Hacia delante: 1,5 m/s (5,4 km/h) / Hacia atrás: 0,3 m/s (1 km/h)

**Radio de giro** 1300 mm (alrededor del centro del robot)

**Precisión de posicionamiento** +/-50 mm de la posición, +/-10 mm / 0,4 pulg hasta marcador de anclaje

**Tolerancia de separación y aproximación** 20 mm

**Ancho mínimo: corredor** 1 m (huella normal)

**Vida del diseño del producto** Cinco años

**Distancia mínima entre cargadores** 100 mm

## Alimentación

**Batería** Li-NMC, 24 V, 40 Ah

**Cargador externo** Entrada: 100-230 VCA, 50-60 Hz / Salida: 24 V, max 15 A

**Tiempo de carga** Con cable: hasta 4.5 horas (0-80%: 3 horas) / Con estación de carga: hasta 3 horas (0-80%: 2 horas)"

**Opciones de carga** MiRCharge 24V, Cable Charger

## Entorno

**Rango de temperatura ambiente** De +5 °C a 40 °C (humedad del 10-95 %, sin condensación)

**Clase de protección IP** IP 20

**Cumplimiento y aprobaciones** Certificación Clean Room / Homologación ESD. Normas de seguridad: CE, EN1525, ANSI B56.5, ISO13849-1. EMC: EN61000-6-2 & EN61000-6-4

**Entorno** Uso en interiores únicamente

---

<b>Nivel de ruido</b>	60-64 dBA (dependiendo de la superficie)
-----------------------	--

## Comunicación

---

<b>WiFi</b>	AC/G/N/B inalámbrico de doble banda
-------------	-------------------------------------

<b>E/S</b>	USB y Ethernet
------------	----------------

<b>Bluetooth</b>	4.0 LE: 10-20 m
------------------	-----------------

## Sensores

---

<b>Escáneres láser de seguridad SICK S300 (frontal y trasero)</b>	Protección visual de 360° alrededor del robot
---	---

<b>Cámara 3D Intel RealSense™</b>	Detección previa de objetos desde 50-1800 mm por encima del suelo
-----------------------------------	---

<b>Sensores de Ultrasonido</b>	4 uds.
--------------------------------	--------

## Módulo superior

---

<b>Altura máx. desde el suelo hasta la parte superior</b>	1800 mm
---	---------

<b>Centro de gravedad</b>	Inferior a 900 mm por encima del suelo
---------------------------	--