

YP-X Serie

Fila de producto

ELEGIR Y COLOCAR ROBOTS

Ideal para trabajos de pick & place de alta velocidad de componentes pequeños. El posicionamiento se realiza mediante servocontrol, por lo que no se necesitan complejos ajustes mecánicos.



Línea completa de 6 modelos en total, desde 2 hasta 4 ejes

Tipo 2 ejes

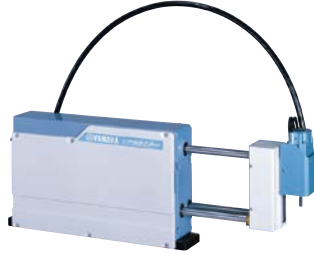
P.431



YP220BX / YP320X

Tipo de 3 ejes

P.433



YP220BXR / YP320XR / YP330X

Tipo de 4 ejes

P.436



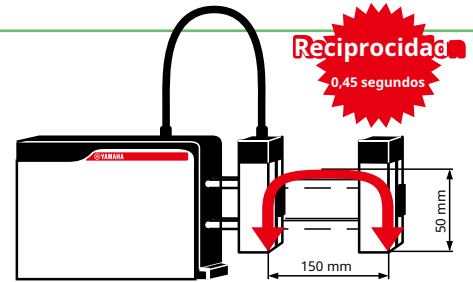
YP340X

Modelo	Eje	Estructura				Carga útil máxima (kg)	Tiempo de ciclo (seg.)	Página
		Eje X	Eje Y eje Z	Eje R				
YP220BX	2 ejes	Cinturón	-	Cinturón	-	3	0,45	P.431
YP320X		Husillo de bolas	-	Cinturón	-	3	0,57	P.432
YP220BXR	3 ejes	Cinturón	-	Cinturón	Eje de rotación	1	0,62	P.433
YP320XR		Husillo de bolas	-	Cinturón	Eje de rotación	1	0,67	P.434
YP330X		Husillo de bolas	Husillo de bolas	Cinturón	-	3	0,57	P.435
YP340X	4 ejes	Husillo de bolas	Husillo de bolas	Cinturón	Eje de rotación	1	0,67	P.436

PUNTO 1

Alta velocidad

Funcionamiento de recogida y colocación de alta velocidad con un tiempo de ciclo estándar de 0,45 segundos. (YP220BX con arriba / abajo 50 mm, adelante / atrás 150 mm, cantidad de arco 50, carga 1 kg) contribuye en gran medida a la mejora de la productividad. Dado que es posible emitir una señal para encender / apagar cualquier equipo externo desde cualquier posición mientras el eje se está moviendo, el tiempo real del ciclo de producción se mejora aún más.



PO INT 2

Compacto

El uso de un tamaño compacto con un total de 109 mm (YP220BX) hace posible que la línea de producción sea compacta y simple. La estructura del brazo móvil con menos interferencia con el entorno contribuye al ahorro de espacio.

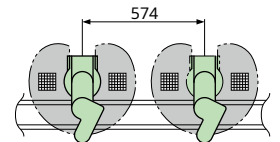
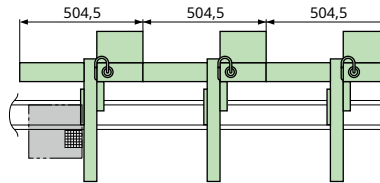
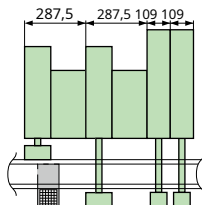
Ejemplos de referencia del diseño del robot comparaciones

■ Línea usando pick & place aprovechando el ahorro de espacio

■ Línea usando el compacto de YAMAHA Robot cartesiano PXYx
Carrera del eje X: 250 mm
Carrera del eje Y: 250 mm

■ Línea utilizando el robot compacto SCARA de YAMAHA YK250X

La compactidad se puede comprobar comparando los espacios ocupados cuando la serie YP-X y el coche tesian / Se distribuyen los robots SCARA.



PO INT 3

Alta precisión

Tanto el rendimiento de velocidad extremadamente alta como la alta precisión de posicionamiento repetido de +/- 0.02 mm (YP320X, YP320XR, YP330X, YP340X) están asegurados.

PO INT 4

Sistema completo de posición absoluta

Como se utiliza el sistema de posición absoluta completo, no se necesita ninguna operación de retorno al origen.

PO INT 5

Versatilidad

El uso del sistema servo exclusivo de YAMAHA hace posible programar libremente el punto de parada y la configuración del patrón de funcionamiento. Este robot es aplicable a la producción de muchos modelos en pequeñas cantidades que no pueden ser compatibles con el robot de levas.