

*metro*Sujeción™

Sistema de agarre modular

los *metro*El sistema de agarre modular Grip es un conjunto de productos de agarre y controlador configurables que permite la recolección confiable y de alta velocidad de artículos tradicionalmente difíciles de agarrar en la industria de procesamiento de alimentos. *metro*La probada tecnología de agarre suave de Grip permite a los robots recoger y embalar productos de forma segura y eficiente mientras también aumentando el rendimiento y la eficiencia.

Características y Beneficios



Pinza adaptable

Elija productos desafiantes con prácticamente cualquier tipo de robot. Se puede utilizar una pinza para seleccionar varios SKU.



Diseño confiable

Diseñado para durar en entornos exigentes. *metro*Grip se utiliza a nivel mundial en varios entornos de fabricación y ha completado miles de millones de selecciones.



Grado de comida

Una clasificación IP69K, materiales de grado alimenticio y elementos de diseño sanitario hacen *metro*Agarre una gran opción para la automatización de alimentos.



Plataforma versátil

Componentes listos para usar para construir rápidamente herramientas de producción en diferentes configuraciones.



Rápido

Ejecute múltiples selecciones en menos de un segundo para sus aplicaciones de alta velocidad.



Preciso, repetible Control

Elija de forma eficaz entre conjuntos de productos muy compactos y colóquelos con precisión en varias formas de embalaje.

metroConfiguraciones de agarre

El diseño modular de metroEl agarre permite el tamaño, la forma y el espacio de la pinza configurables para satisfacer las necesidades de su aplicación.

Paralelo metroSujeción

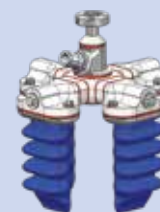
(Opciones de 2, 4 y 6 dedos)



Espaciado de dedos paralelo
20 mm a 120 mm

Circular metroSujeción

(Opciones de 3, 4, 5 y 6 dedos)



Espaciado circular de dedos

Diámetro de 3 dedos: 30 mm a 130 mm
Diámetro de 4 dedos: 45 mm a 145 mm
Diámetro de 5 dedos: 55 mm a 155 mm
Diámetro de 6 dedos: 75 mm a 165 mm

Opciones del controlador

Todas nuestras pinzas están habilitadas por Soft Robotics Unidad de control (SRCU). Nuestros controladores de alto rendimiento han realizado aplicaciones a 120 picos por minuto y más, permiten un control de programación preciso de nuestras pinzas y optimizar la vida útil de la pinza.



Controlador SRCU-G2
Nuestro controlador de mayor rendimiento con recinto diseñado a IP65.



Controlador SRCU-Mini *
Nuestro controlador rápido y compacto, perfecto para la flexibilidad del integrador.
* Disponible en configuraciones específicas de Universal Robots y FANUC.

metroEspecificaciones de agarre

Objeto seleccionable
dimensiones

Circular: diámetro hasta 165 mm *
Paralelo: ancho hasta 120 mm *

* Capaz de manejar tamaños más grandes a pedido

Pesos de objetos seleccionables

Hasta 3,4 kg (7,5 libras)

Realizable
rango de aplicación

Hasta 120 selecciones por minuto *
* Depende de la aplicación

Altura de la herramienta

130 mm - 190 mm

Masa de la herramienta

200 g - 1,6 kg *
* Depende de la configuración y el tipo de pinza

Clasificación de protección de ingreso IP69K

Especificaciones del controlador

Controlador de aire
requisito

95 psig

Entrada de calidad del aire

ISO 8573-1: 2010 [5: 5: 4]

Poder del controlador
requisito

24 VCC \pm 10% a 0,5 A MÁX.

Comunicaciones
protocolo

E / S digitales y analógicas

metroLas unidades de control de robótica suave y de agarre se pueden configurar en el momento del pedido. metroLos kits de agarre se ofrecen en opciones estándar (aluminio) y de grado alimenticio (acero inoxidable).

Grado de comida metroLos kits de agarre cumplen con (EC) 1935: 2004 y cumplen con los requisitos de los códigos de la FDA de los Estados Unidos de la regulación federal 21 CFR con respecto a los materiales destinados a la alimentación. contacto.